

## Experiment 2: Digital-Analog-Wandler über I2C

DK4AQ, 14.05.2013

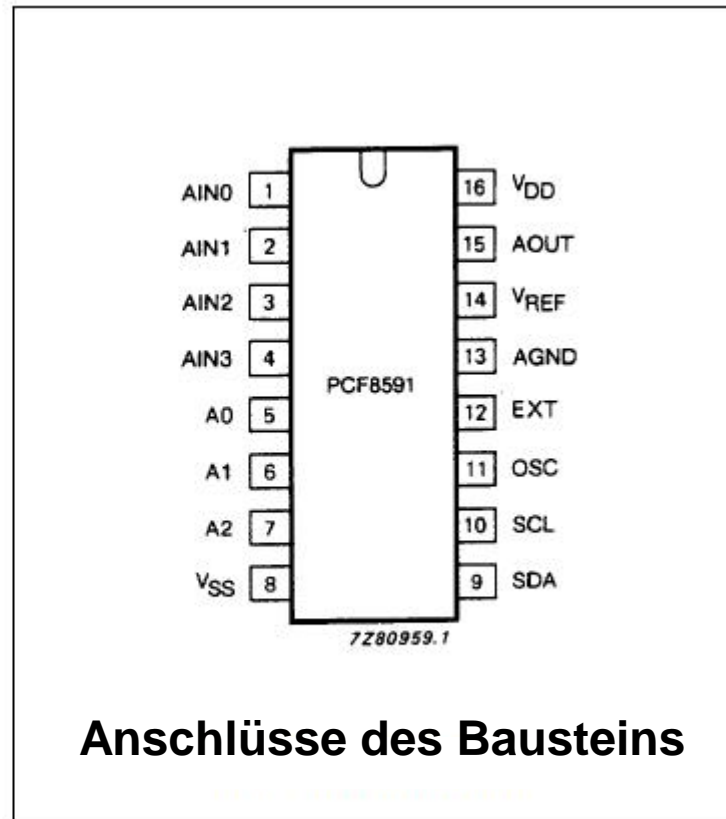
V1.2



Preis derzeit: 2,45€  
(Reichelt)

- 4 AD-Wandler + 1 DA-Wandler
- Auflösung: 8bit  $2^8 = 256$  Stufen
- Ausgangsspannung: 0,01V – VDD-0,04V
- Betriebsspannung: 2,5 – 6V
- Ausgangsstrom: max.10mA

SYMBOL	PIN	DESCRIPTION
AIN0	1	analog inputs (A/D converter)
AIN1	2	
AIN2	3	
AIN3	4	
A0	5	hardware address
A1	6	
A2	7	
V <sub>SS</sub>	8	negative supply voltage
SDA	9	I <sup>2</sup> C-bus data input/output
SCL	10	I <sup>2</sup> C-bus clock input
OSC	11	oscillator input/output
EXT	12	external/internal switch for oscillator input
AGND	13	analog ground
V <sub>REF</sub>	14	voltage reference input
AOUT	15	analog output (D/A converter)
V <sub>DD</sub>	16	positive supply voltage



### Anschlüsse des Bausteins

### Slave-Adresse des Bausteins:

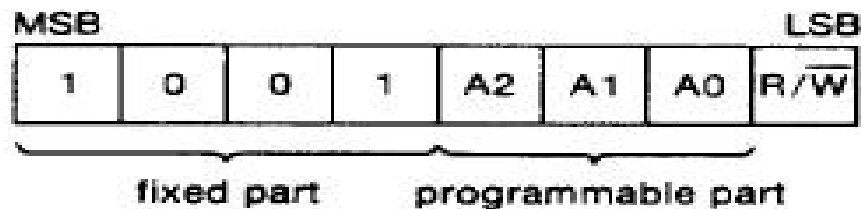
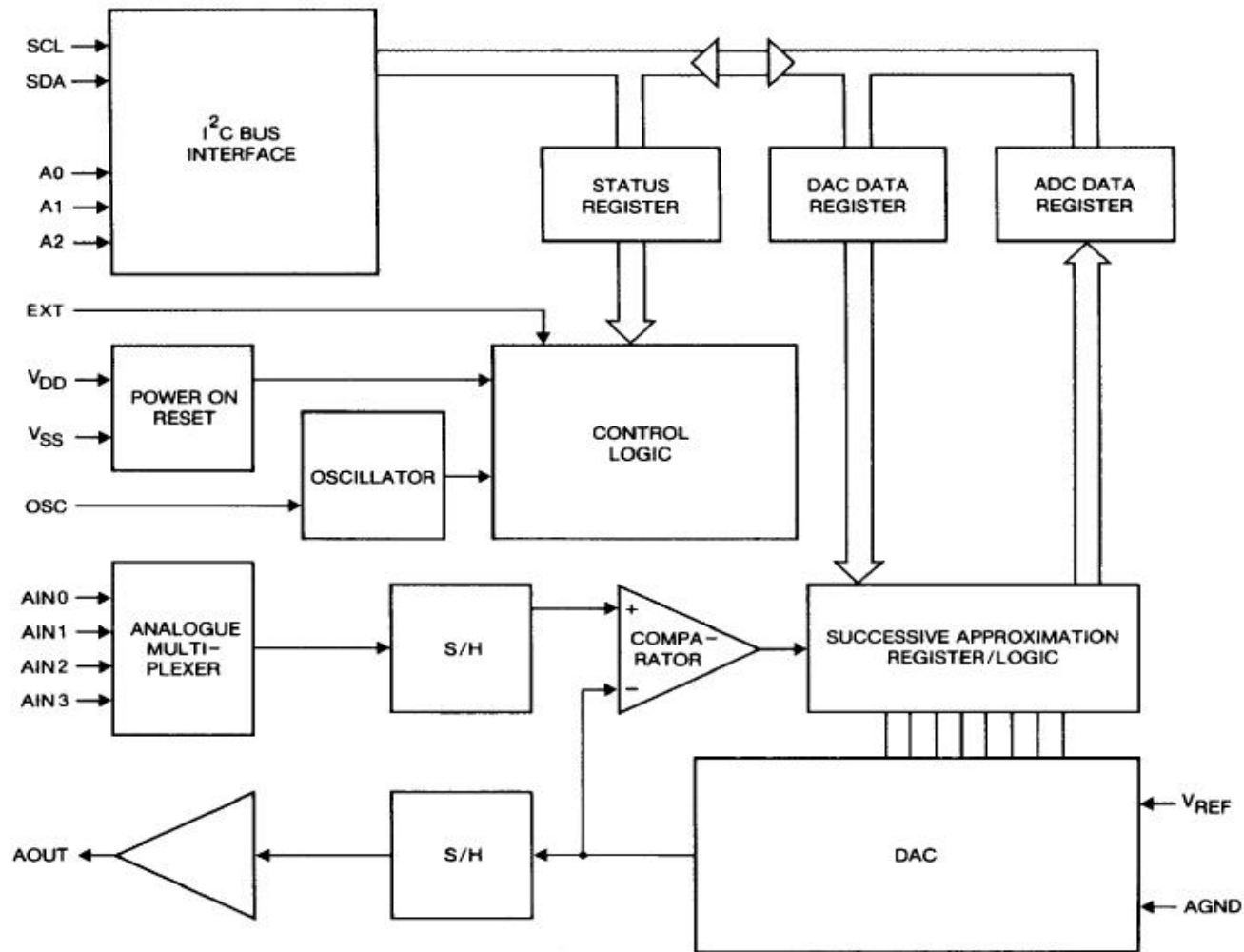


Fig.3 Address byte.

Die Grundadresse ist 1001000b = **48h**

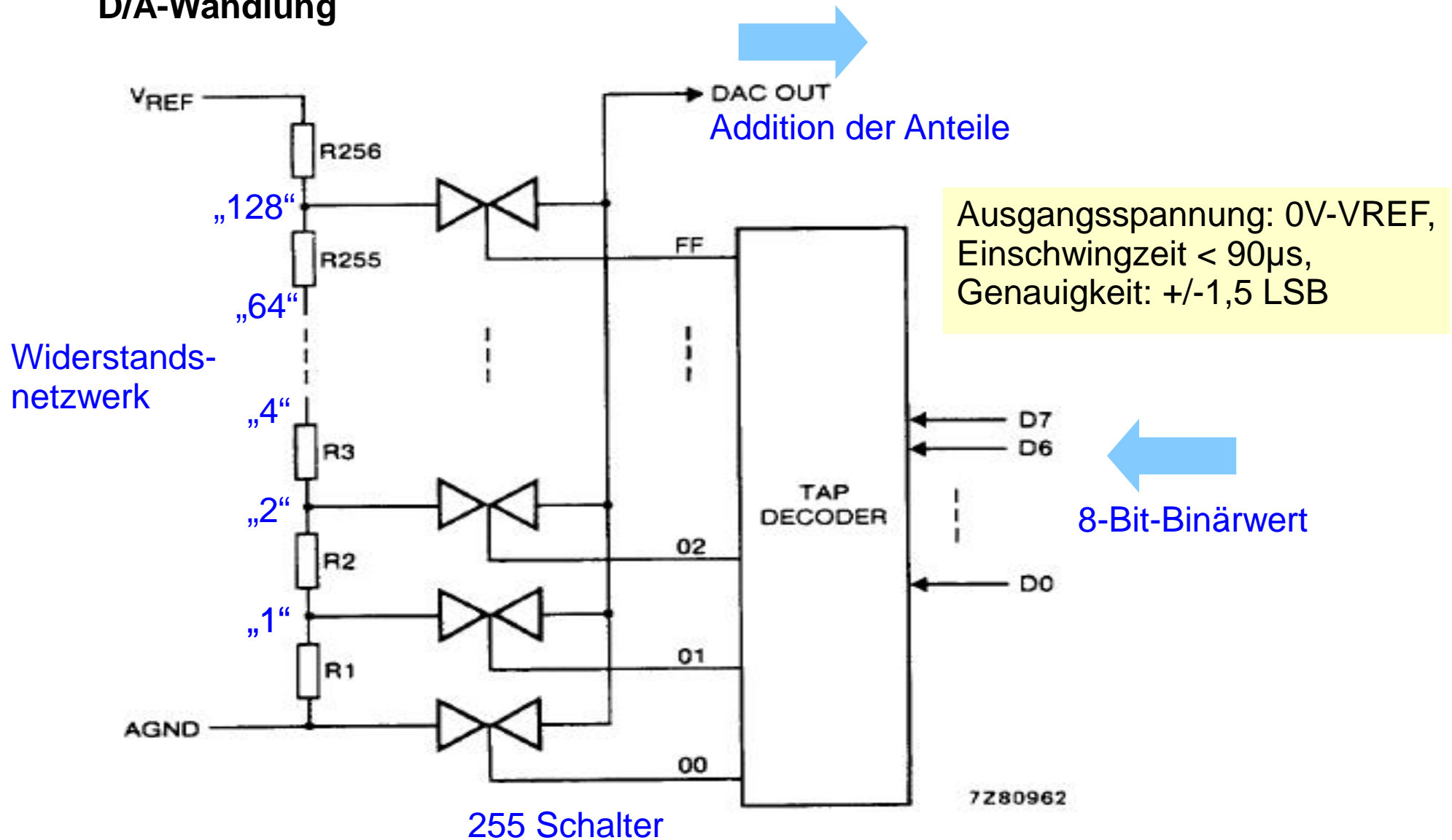
Die Bits A0-A3 sind Hardware-Anschlüsse, die von aussen am IC mit festen Pegeln belegt werden können. Damit kann die Adresse von 48h bis 4Fh eingestellt werden.



### Blockbild PCF8591

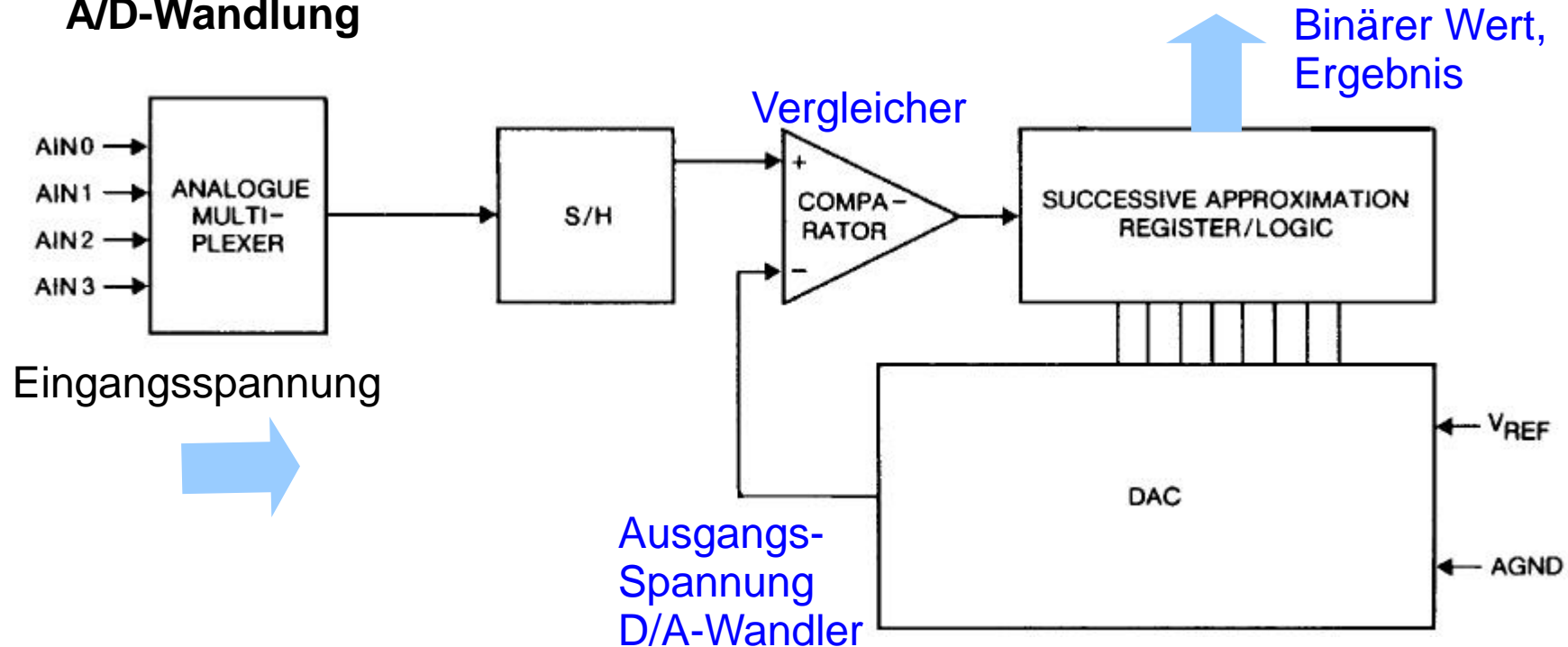
Der PCF8591 ist ein Baustein, der basierend auf einem System in dem mit Hilfe der „sukzessiven Aproximation“ Analog-/Digital-Wandler und Digital-/Analog-Wandler.

# D/A-Wandlung



Der D/A-Wandler wird durch die Auswahl von Spannungsbeiträgen aus einem Widerstandsnetz erreicht. Jeder Beitrag entspricht seiner Gewichtung im binären Zahlensystem.

## A/D-Wandlung



Der A/D-Wandler nutzt die Struktur des D/A-Wandlers. Die A/D-Wandlung wird durch Hochzählen des Registers erreicht. Mit dem Hochzählen steigt die Ausgangsspannung des D/A-Wandlers. Der Vergleicher stellt fest, wann die D/A-Spannung den Eingangswert erreicht. Dann wird das Hochzählen gestoppt und der bis dahin gezählte Wert ist das Ergebnis der Wandlung.

Messspannung: =  $0V - V_{REF}$ , Genauigkeit (Linearität):  $\pm 1,5$  LSB, Wandlungszeit  $< 90\mu s$

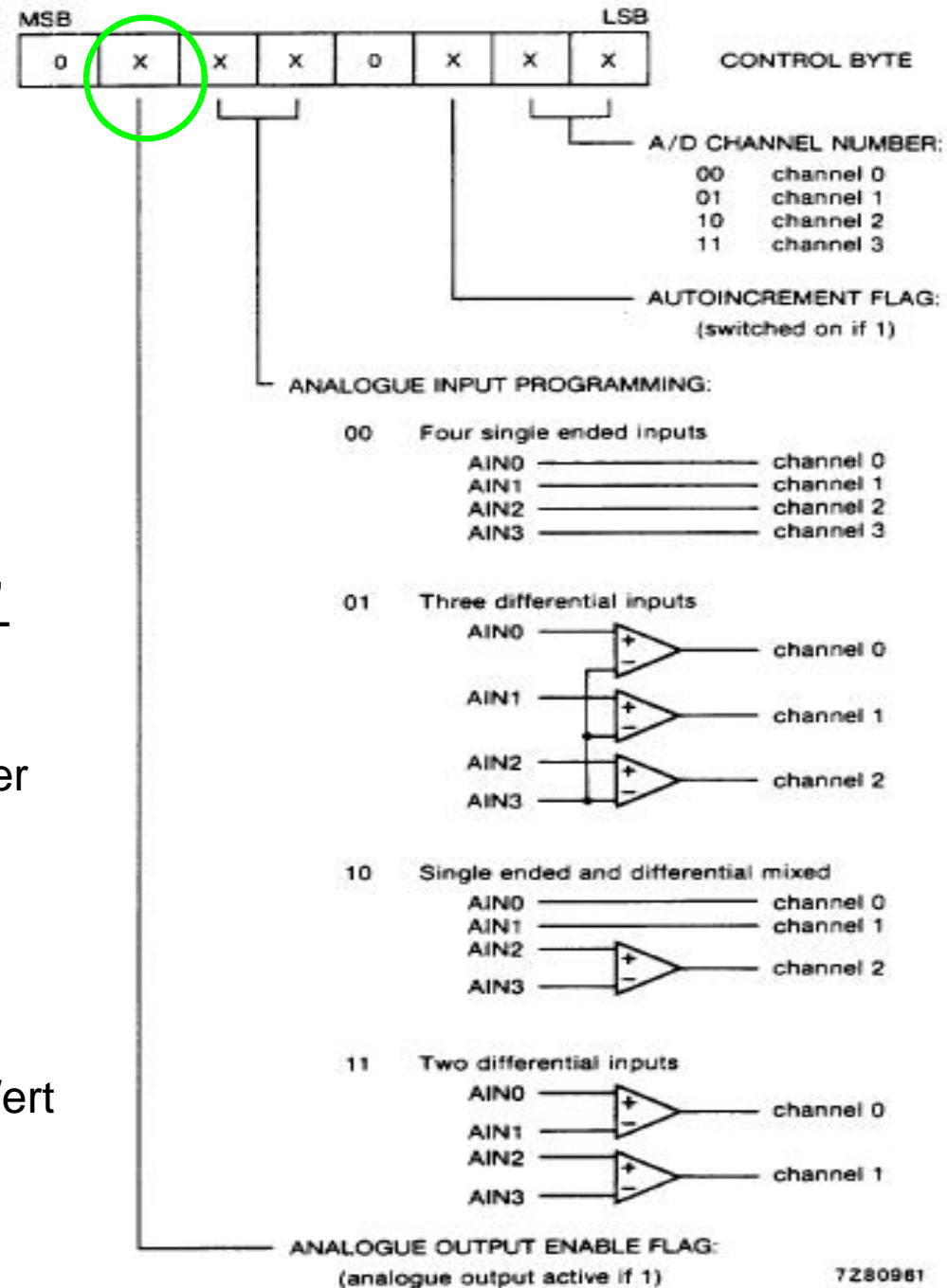
## Struktur des Control-Bytes

Der Baustein verfügt über ein Control-Register und ein Daten-Register (Lesen = A/D-Wert, Schreiben = D/A-Wert).

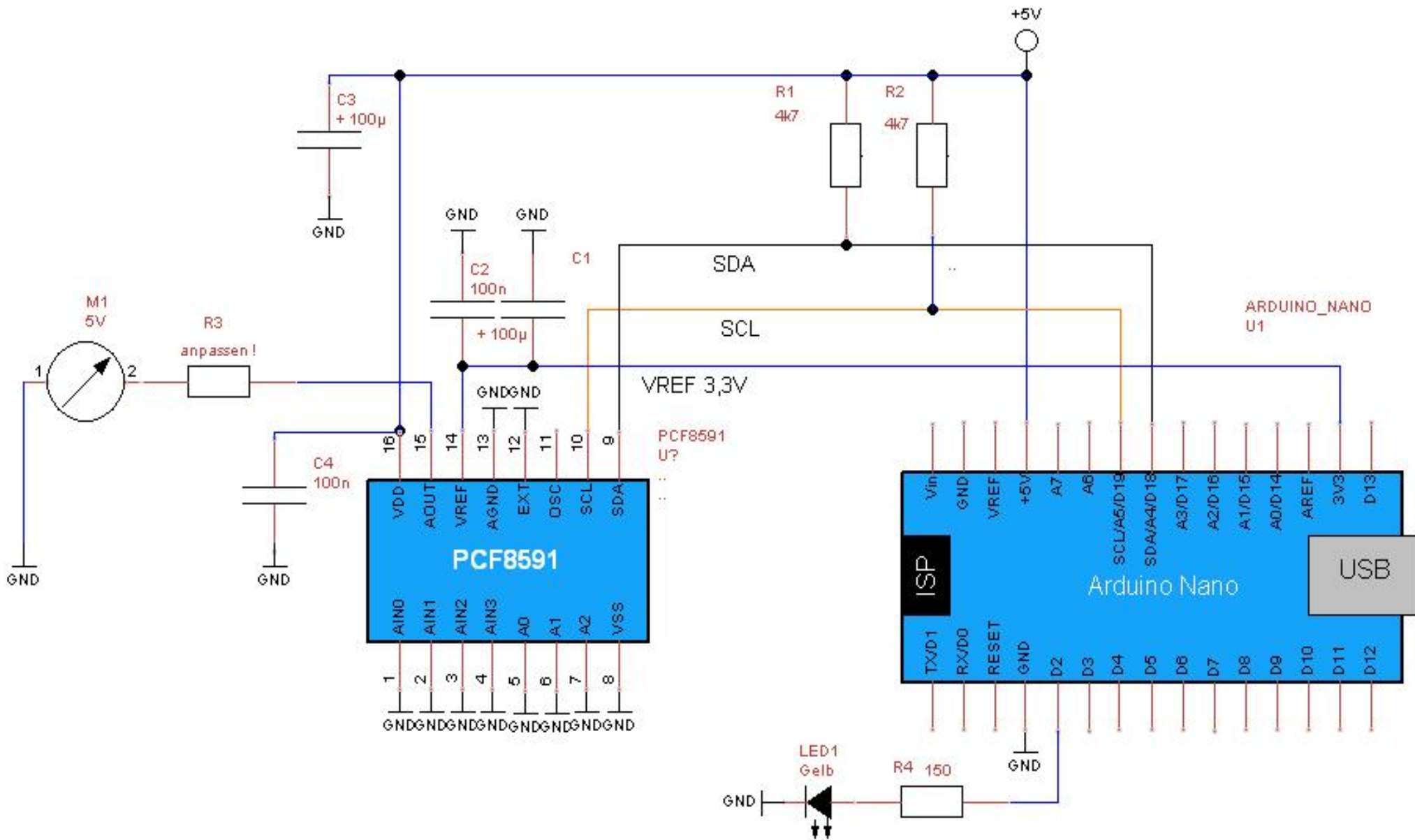
Im Control-Register kann man die Betriebsart einstellen.

Das Bit „Autoinkrement“ sorgt dafür, dass nach Lesen des eines Analog-Kanals automatisch der nächste Kanal eingelesen wird. So können über I2C alle Kanäle hintereinander gelesen werden.

Für die D/A-Wandlung ist das Bit „Analog Output Enable“ wichtig. Es muß auf 1 gesetzt werden. Also bekommt das Control-Wort den Wert 0100000b oder 40h.



# Schaltung DA-Wandler steuern über I2C



## Details zur Hardware-Beschaltung des PCF8591

**Adressierungseingänge A0-A2:** GND => log. 0, Adresse des Chips ist damit die Grundadresse 48h (s.o.)

**Eingang EXT:** GND , Es soll nicht ein externer Oszillator benutzt werden, sondern der interne Oszillator

**VREF:** Der Baustein hat keine eigene Referenzspannung zur Spannungsmessung. Daher holen wir die Referenzspannung vom Arduino (3,3V). Ergebnis: der DA-Wert von 0-255 bestreicht den Bereich von 0V bis 3,3V. Auch A/D-Messungen hätten den Eingangsbereich 0-3,3V

**AIN0-AIN3:** Analogeingänge, werden in diesem Experiment nicht benutzt, GND

**AGND:** Masse-Referenzpunkt für alle Analog-Operationen, in diesem Experiment einfach auf GND

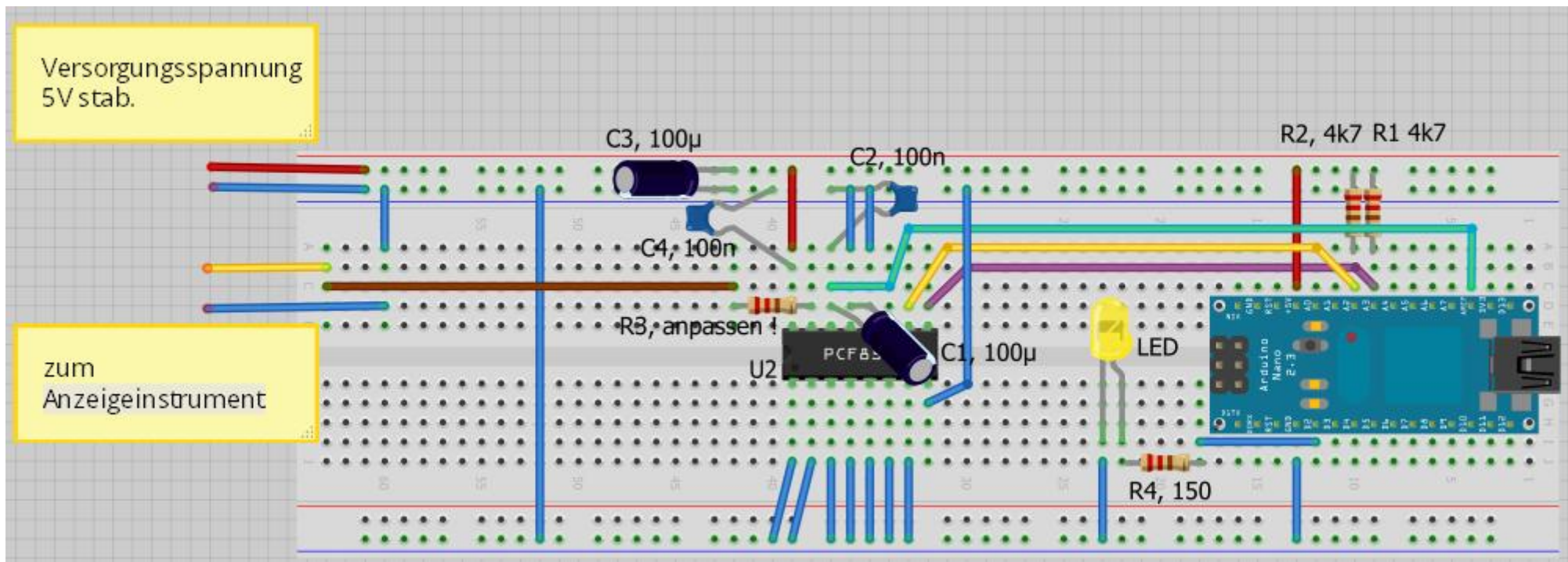
**C3,C4:** Abblockkondensatoren Betriebsspannung, möglichst dicht am Bausteinanschluss

**C1,C2:** Abblockkondensatoren Referenzspannung, möglichst dicht am Bausteinanschluss

**Messinstrument:** z.B. Vielfachmessgerät zur Anzeige der Ausgangsspannung



## Aufbauvorschlag I2C\_DA\_Wandl\_Exp2



Kurze Drahre oberhalb des Wandlers und Kondensator moglichst dicht am IC sind wichtig.  
Der Widerstand R3 wird an das verwendete Messinstrument angepasst.

## Programm I2C\_DA\_Wandl\_Exp2 (1)

```
//I2C_DA_Wandl_Exp2
// mit PCF8591
#include <Wire.h>

#define DAC_ADR 0x48
#define ENABLE_OUTPUT B01000000
#define ledPin 2

byte stat = 0;
byte n = 0;

void setup()
{
    // Verwendete Bibliotheken
    Wire.begin();
    Serial.begin(9600);

    Serial.print("Start ");
    // Ausgang für LED deklarieren
    pinMode(ledPin, OUTPUT);
}
```

## Programm I2C\_DA\_Wandl\_Exp2 (2)

```
void loop()
{
    // Daten werden staendig erhoeht und ausgegeben (Rampe)
    // Nach Ueberlauf der Bbyte-Variablen startet die Rampe wieder bei null

    Wire.beginTransaction(DAC_ADR);           // Telegramm eröffnen zu Slave 48h
    Wire.write(ENABLE_OUTPUT);              // Control-Register in Puffer fuellen
    Wire.write(n);                          // Daten-Byte in Puffer füllen
    stat = stat | Wire.endTransmission();   // Telegramm absenden und
                                           // Fehlermeldungen kumulieren

    Serial.print(n);
    Serial.println(" ");

    n++;                                    // Datenwert erhöhen für nächste Ausgabe
    delay(10);                             // Pause
}
```

## Programm I2C\_DA\_Wandl\_Exp2 (3)

```
// Nach Hochlaufen der Daten bis 255 wird bei 0 wieder angefangen  
if(n == 255)  
{  
  //LED einschalten, wenn im letzten Durchlauf ein Fehler im Fehlermerker steht  
  if(stat != 0)  
  {  
    digitalWrite(ledPin,1);  
  }  
  else  
  {  
    // Kein Fehler, dann LED loeschen  
    digitalWrite(ledPin,0);  
  }  
  // Fehlermerker loeschen  
  stat = 0;  
  n = 0;  
  delay(1000);  
}  
}
```



# Anhang

